

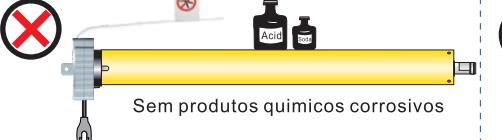


Alça manual(opcional)

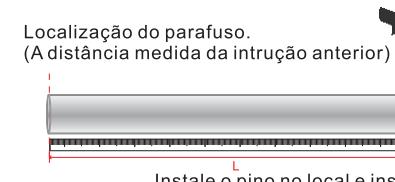
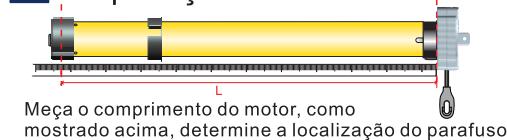
- Limite máximo 20 turnos
- Suporte à unidade manual quando a energia estiver desligada. (29 voltas da manivela manual = 1 volta do motor).
- Pode ser aplicado a persiana, toldo, porta de garagem, etc.
- Composto por "Rotor fixo, sistema de frenagem, redutor de velocidade, limite mecânico". É compatível com a frequência de rádio 433,92MHz.
- Barulho baixo. Localização precisa do limite. Fácil instalação.
- Proteção interna contra superaquecimento. Tempo de trabalho contínuo: 4-6min
- Calor de trabalho máximo: 110C. Retomar à condição de trabalho após esfriar.



Atenção

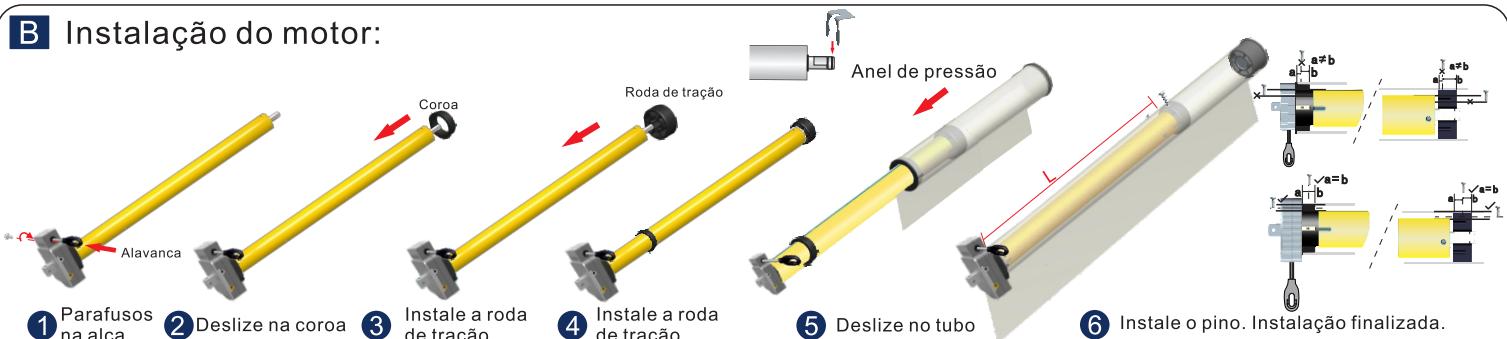


A Preparação do tubo:

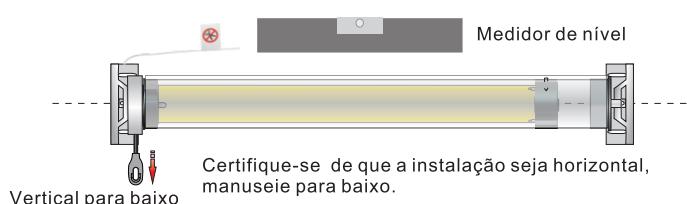
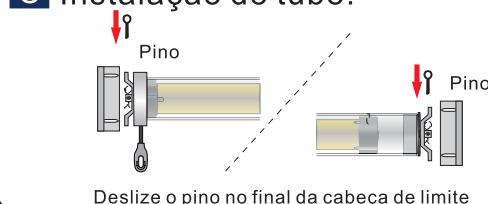


Observação:
recomendamos o uso dos
acessórios adequado
para cada formato de tubo
sem necessidade de parafusos.

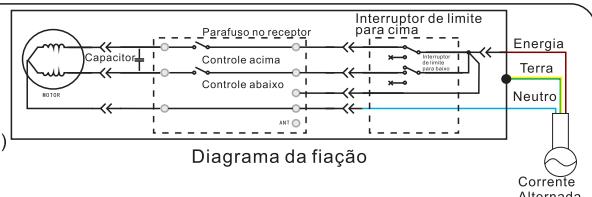
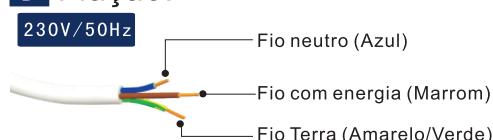
B Instalação do motor:



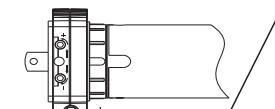
C Instalação do tubo:



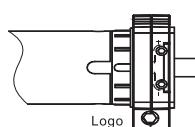
D Fiação:



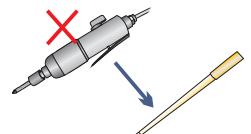
Instruções para sintonização:



A regulação dos limites de parada é feita através das roscas que se encontram na cabeça do motor. As setas indicam a qual direção de rotação cada rosca corresponde a regulagem de um sentido tanto subida como decida.



Seta indica sentido de rotação. Sinal + e - indicam aumentar ou diminuir curso do motor, mais ou menos voltas.



Nenhuma chave de fenda elétrica/normal. Apenas chave de limite

Configurações

1. Programação Inicial



Pressione o botão SUBIR até o Led permanecer acesso



Ligue o motor e ele irá fazer um movimento de sobe e desce



Com o motor no modo de configuração dentro de 10's aperte o botão de subida



Motor irá fazer movimento de sobe e desce. Motor configurado

PROGRAMAÇÃO INICIAL



2. Deletando um canal ou todas as configurações



Motor irá fazer um movimento sobe/desce.



Aperte o botão PROG por 1's. O motor irá fazer movimento sobe/desce, único canal foi desconfigurado



Ou continue segurando botão por mais 10's, motor irá fazer 2 movimentos sobe/desce e então irá desconfigurar todos os canais

3. Adicionando controle extra



Ligue o motor



Pressione o botão PARAR 5's, do controle já regulado, até o motor começar a apitar ou movimentar;



Enquanto o motor estiver apitando ou se movimentando, solte o botão PARAR do controle já regulado e pressionar o botão Subir do novo controle

4. Invertendo a rotação do motor



Com o motor ligado a energia. Pressione o botão de parada por 5's



O motor irá fazer um movimento de sobe/desce



Dentro de 10's aperte o botão de descida.



O motor irá fazer um movimento de sobe/desce rotação invertida

5. Alterando entre o toque curto e contínuo



O motor irá fazer um movimento de sobe/desce



Com o motor ligado a energia. Pressione o botão de parada por 5's



Dentro de 10's aperte o botão Parar

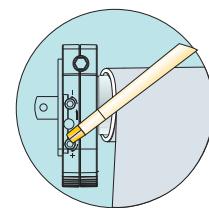
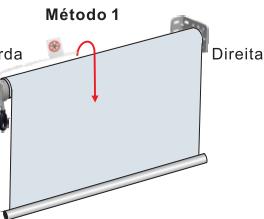


Motor em toque curto ou contínuo

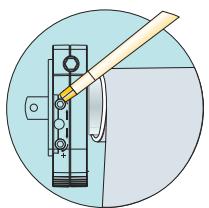
E Configuração do limite:

Método 1 e 2:

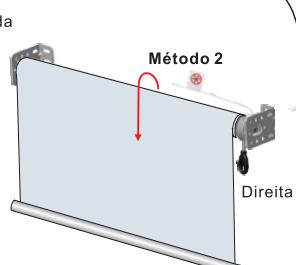
Mantenha o fio de alimentação para cima e a manivela para baixo. A cabeça do motor para direita ou esquerda, caimento da cortina pela frente do tubo.



Use a rosca de baixo para ajustar o limite de subida



Use a rosca de cima para ajustar o limite de descida



Regulando o limite superior



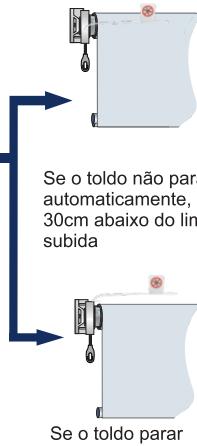
Ligar



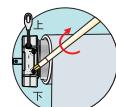
Pressione Cima

Observe se o toldo vai parar automaticamente em algum ponto intermediário, caso contrário use o botão.

Pause do controle remoto para parar 30cm abaixo do limite de subida.



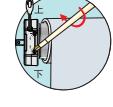
Se o toldo não parar automaticamente, pare-o a 30cm abaixo do limite de subida



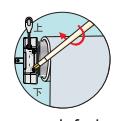
Gire a rosca inferior em 30 voltas sentido horário (para parafusar). O objetivo deste passo é que o botão Subir pare de responder.



Pressione Subir, caso o motor movimente. Pressione Parar rapidamente e repita o passo anterior.



Pressione Subir, caso o motor não responda. Gire a rosca inferior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.



Gire a rosca inferior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.

Regulando o limite inferior



Ligar



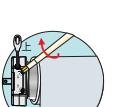
Pressione Baixo

Observe se o toldo vai parar automaticamente em algum ponto intermediário, caso contrário use o botão.

Pause do controle remoto para parar 30cm acima do limite de descida.



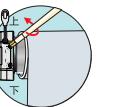
Se o toldo não parar automaticamente, pare-o a 30cm acima do limite de descida



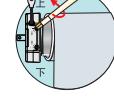
Gire a rosca superior em 30 voltas sentido horário (para parafusar). O objetivo deste passo é que o botão Descer pare de responder.



Pressione Descer, caso o motor movimente. Pressione Parar rapidamente e repita o passo anterior.



Pressione Descer, caso o motor não responda. Gire a rosca superior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.



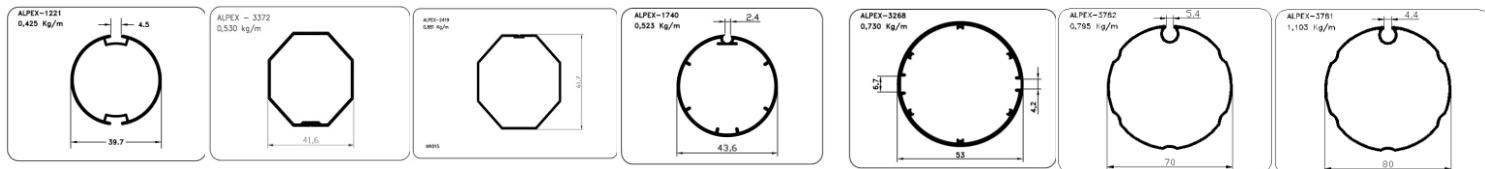
Gire a rosca superior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.

Quadro de Potência X Diâmetro do tubo = Peso levantado:

A carga suportada pelo motor depende, tanto de sua potência, quanto do diâmetro do tubo a ser instalado seguindo a lógica:

Maior Potência = Maior Carga suportada / Maior Diâmetro do tubo = Menor Carga suportada, conforme quadro a seguir:

Tubo com acessórios disponíveis - Referência dos tubos da fabricante ALPEX



N.m. x Tubo = Peso levantado (KG)	38mm (1221)	OCT40mm (3372)	OCT60mm (2419)	43mm (1740)	53mm (3268)	70mm (3782)	80mm (3781)
1 N.m. (bateria)	5kg						
1.2 N.m.	5kg						
6 N.m.		14kg	14kg	19kg	16kg	12kg	
10 N.m.		23kg	23kg	32kg	26kg	20kg	
20 N.m.			45kg		52kg	40kg	35kg
40 N.m.			90kg		104kg	80kg	70kg
50 N.m.			115kg		130kg	100kg	87kg
100 N.m.							175kg

Características Técnicas

Modelo	Alimentação	Potência	Corrente	Frequência	Torque	Velocidade	Tempo térmico	Dimensões	Fator de proteção
Motor 50Nm	120V	250W	1.98A	60Hz	50Nm	12rpm	4 min	45x770mm	IP44
Motor 50Nm	230V	250W	1.089A	50/60Hz	50Nm	12rpm	4 min	45x770mm	IP44

F Resolução de problemas

MOTOR DE CONTROLE REMOTO NÃO LIGA. → O QUE FAZER?

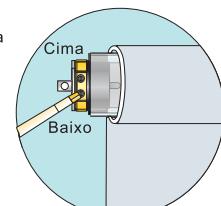
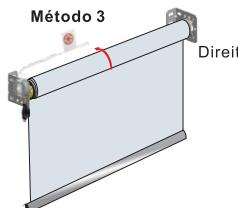


Itens	Sintoma da falha	Possíveis causas	Soluções
1	Motor não liga	Não foi feito a configuração correta.	Fazer configuração corretamente.
2	Controle acionando mais de um motor ao mesmo tempo ou motor sendo acionado por controles diferentes.	Configuração de forma equivocada.	a . Desconfigurar os motores e reconfigurar cada motor individualmente. Depois de configurado deixar motor desligado da rede elétrica para configurar o próximo motor
3	Motor com barulho.	a . Ligação na tensão errada. b . Instalação de acessórios de forma inadequada.	a . Verificar a tensão correta. b . Verificar a maneira que os acessórios foram instalados.
4	Apertando o botão de subida, o motor desce.	Configuração no controle remoto.	Configurar controle para inverter a rotação
5	Motor para de funcionar após certo período de tempo.	Superaquecimento do motor (4 minutos de uso contínuo)	Motor voltará a funcionar depois de 20 minutos de resfriamento
6	Apertando o botão de subida ou descida motor só movimenta uma vez.	Configuração de controle de movimento por toque curto	Configurar controle de movimento por toque curto para movimento contínuo.
7	Controle não aciona motor.	Bateria do controle sem carga.	Trocar a bateria do controle.

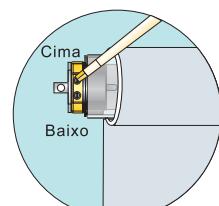


Método 3 e 4:

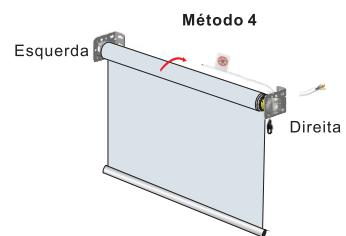
Mantenha o fio de alimentação para cima e a manivela para baixo, a cabeça do motor para direita ou esquerda, o movimento de rotação do toldo para atrás do tubo



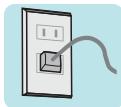
Use a rosca de baixo para ajustar o limite de descida



Use a rosca de cima para ajustar o limite de subida



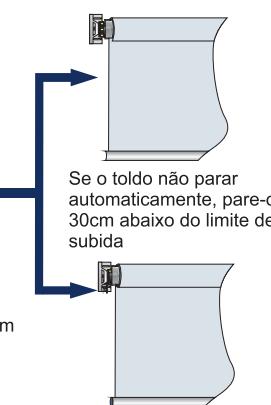
Regulando o limite superior



Ligar



Pressione CIMA



Se o toldo parar automaticamente em um ponto intermediário



Gire a rosca superior em 30 voltas sentido horário (para parafusar). O objetivo deste passo é que o botão Subir pare de responder.



Pressione Subir, caso o motor não responda.



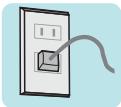
Pressione Subir, caso o motor movimente. Pressione Parar rapidamente e repita o passo anterior.



Pressione Subir caso o motor não responda. Gire a rosca superior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.

Observe se o toldo vai parar automaticamente em algum ponto intermediário, caso contrário use o botão Pause do controle remoto para parar 30cm abaixo do limite de subida.

Definindo o limite inferior



Ligar



Pressione BAIXO



Se o toldo parar automaticamente em um ponto intermediário



Gire a rosca inferior em 30 voltas sentido horário (para parafusar). O objetivo deste passo é que o botão Descer pare de responder.



Pressione Descer, caso o motor não responda.



Pressione Descer, caso o motor movimente. Pressione Parar rapidamente e repita o passo anterior.



Pressione Descer, caso o motor não responda. Gire a rosca inferior sentido anti-horário (para desparafusar), até o motor movimentar conforme a rosca for desparafusada. Pare de girar quando o motor atingir o limite desejado.

Observe se o toldo vai parar automaticamente em algum ponto intermediário, caso contrário use o botão Pause do controle remoto para parar 30cm acima do limite de descida.

Observação: Com exceção destes quatro métodos de instalação acima, é possível também fazer a regulagem de parada inferior e superior usando as roscas que ficam do outro lado da cabeça do motor (lado da cabeça do motor que sai o cabo de energia).

As roscas responsáveis pela regulagem de subida e descida, os sentidos de rotações "+" e "-" são o inverso destas quatro opções.