



## I. Principais Características

- Configuração eletrônica de limites por controle remoto, fácil de operar;
- Vários limites prédefinidos, além dos limites finais, mais 4 limites médios para opcional;
- Mantenha os limites quando desligar;
- Auto verificação e correção do deslocamento do freio;

## II. Operação

### 1. Programação

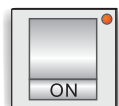
PROGRAMAÇÃO INICIAL



#### Método 1



Pressione CIMA e segure por 3's



Ligue o motor



O motor se movimentará



Pressione CIMA

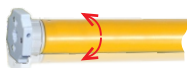


O motor se movimentará e a programação finalizada

#### Método 2



Pressione PROG por 1's



O motor se movimentará 1 vez



Pressione CIMA



O motor se movimentará e a programação finalizada

### 2. Mudar direção



Pressione STOP no transmissor por 5's



O motor se movimentará



Pressione BAIXO



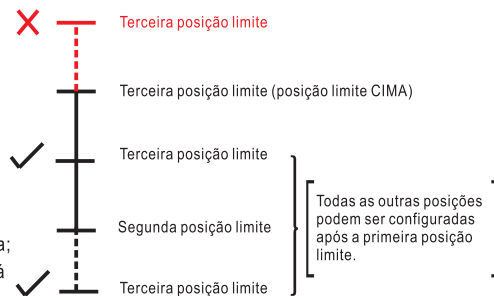
O motor se movimentará e a direção foi alterada



INVERTER ROTAÇÃO

### 3. Configuração da posição limite

- É possível definir no máximo seis posições limites diferentes, as duas posições mais distantes denominadas posições limite UP/DOWN, outras chamadas posições limites intermediárias;
- Quando a primeira posição limite é a posição limite UP (como ilustração à direita), todas as outras posições limites somente podem ser definidas abaixo dessa posição; a mesma coisa, quando a primeira posição limite é a posição limite DOWN, pode ser definida acima dessa posição;
- Cada posição limite pode ser ajustada ou excluída separadamente (a primeira posição limite pode ser ajustada apenas, mas não pode ser excluída separadamente. Ela pode ser excluída ao excluir todas as memórias);
- O motor para na próxima posição limite depois de aceitar a ordem UP/DOWN. Quando atinge a posição limite UP, a ordem UP não será mais utilizada; quando atingir a posição limite DOWN, a ordem DOWN não será mais utilizada;
- Pressione o botão UP/DOWN duas vezes no transmissor da velocidade de uma única vez por segundos, o motor irá diretamente para posição limite UP/DOWN sem parar no limite do meio;



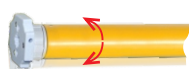
### 4. Configuração da primeira posição limite

(Posição superior ou inferior)

COMO REGULAR MOTORES ELETRÔNICOS



Com a cortina na posição intermediária pressione PROG do controle programado por 1's



O motor se movimentará uma vez e entrará na preparação da configuração de limite



Pressione CIMA ajustando o motor na posição esperada para definir a posição limite superior como primeiro limite, pressione DOWN para definir os limites inferiores como o primeiro limite



Pressione PROG no verso 1's para manter a posição limite



O motor se movimentará e o limite estará definido

### 5. Configuração da Segunda posição limite

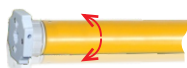
(Use esse mesmo procedimento para adicionar até mais 4 pontos de parada)



Mova o motor para a posição esperada



Pressione PROG no verso 1's



O motor se movimentará para entrar na configuração



Pressione PROG no verso 1's para manter a posição limite



O motor se movimentará e o limite estará definido

### 6. Ajuste fino da posição limite

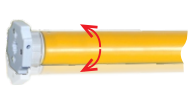
(Se não houver nenhuma ação dentro de 30 segundos, o motor sairá automaticamente da preparação da posição limite)



Quando o motor operar na posição limite esperada do ajuste fino



Pressione PROG no verso por 1's para entrar na condição de configuração



O motor se movimentará para entrar na preparação configuração limite



Ajustar para a posição esperada



Pressione PROG no verso por 1's para manter o limite de posição



O motor se movimentará e o limite está ajustado

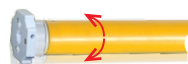
## 7. Deletar a posição limite (A primeira posição limite não pode ser excluída)



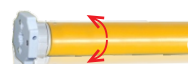
Quando o motor estiver funcionando na posição limite que precisa ser excluída



Pressione PROG no verso por 7's



O motor se movimentará para entrar na configuração do limite



O motor se movimentará por 7's, o limite será excluído

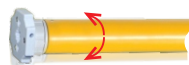
## 8. Movimento Curto / Movimento Contínuo



Observação: motorem toque curto como padrão de fábrica, só é possível fazer a alteração para movimentação contínua, após a configuração dos pontos superiores e inferiores.



Pressione botão STOP no transmissor por 5's



O motor se movimentará



Pressione o botão STOP



O motor se movimentará para confirmar a conversão

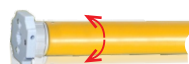
## 9. Adicionar um novo transmissor



PASSAR CONFIGURAÇÃO PARA OUTRO CONTROLE



Pressione o botão STOP no transmissor por 5's



O motor se movimentará



Pressione CIMA no novo transmissor



O motor se movimentará, programação concluída

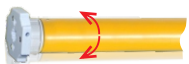
## 10. Excluir memória de canal único controle



DESCONFIGURAR CONTROLE



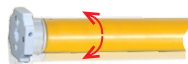
Pressione o botão STOP no transmissor por 5's



O motor se movimentará



Pressione PROG no verso por 1's



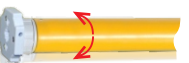
O motor se movimentará, canal deletado

## 11. Deletar todas as programações

### Método 1



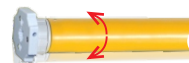
Pressione o botão STOP no transmissor por 5's



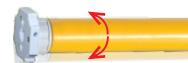
O motor se movimentará



Pressione PROG no verso por 7's dentro de 10's



O motor se movimentará em 1's

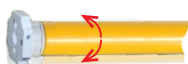


O motor se movimentará 2 vezes em 7's, todas as memórias deletadas

### Método 2



Pressione no motor o botão de Programação por 10's



O motor se movimentará em 1's



O motor se movimentará por 2 vezes confirmando o procedimento realizado

## III. Soluções de problemas

Itens	Sintoma da falha	Possíveis causas	Soluções
1	Motor não liga.	a. Não foi feito a configuração correta.	a. Fazer configuração corretamente.
2	Controle acionando mais de um motor ao mesmo tempo ou motor sendo acionado por controles diferentes.	a. Configuração de forma equivocada.	a. Desconfigurar os motores e reconfigurar cada motor individualmente. Depois de configurado deixar motor desligado da rede elétrica para configurar o próximo motor.
3	Motor com barulho.	a. Ligação na tensão errada. b. Instalação de acessórios de forma inadequada.	a. Verificar a tensão correta. b. Verificar a maneira que os acessórios foram instalados.
4	Apertando o botão de subida, o motor desce.	a. Configuração no controle remoto.	a. Configurar controle para inverter a rotação.
5	Motor para de funcionar após certo período de tempo.	a. Superaquecimento do motor (4 minutos de uso contínuo)	a. Motor voltará a funcionar depois de 20 minutos de resfriamento.
6	Apertando o botão de subida ou descida motor só movimenta uma vez.	a. Configuração de controle de movimento por toque curto.	a. Configurar controle de movimento por toque curto para movimento contínuo.
7	Controle não aciona motor.	a. Bateria do controle sem carga.	a. Trocar a bateria do controle.